

XVII Congreso de Confiabilidad

25 y 26 de noviembre de 2015. Parque Científico
y Tecnológico de Bizkaia. Zamudio (Bizkaia)





MODELAR LA FIABILIDAD DE SISTEMAS USANDO ÁRBOLES DE FALLO ESTÁTICOS Y DINÁMICO

Marta López

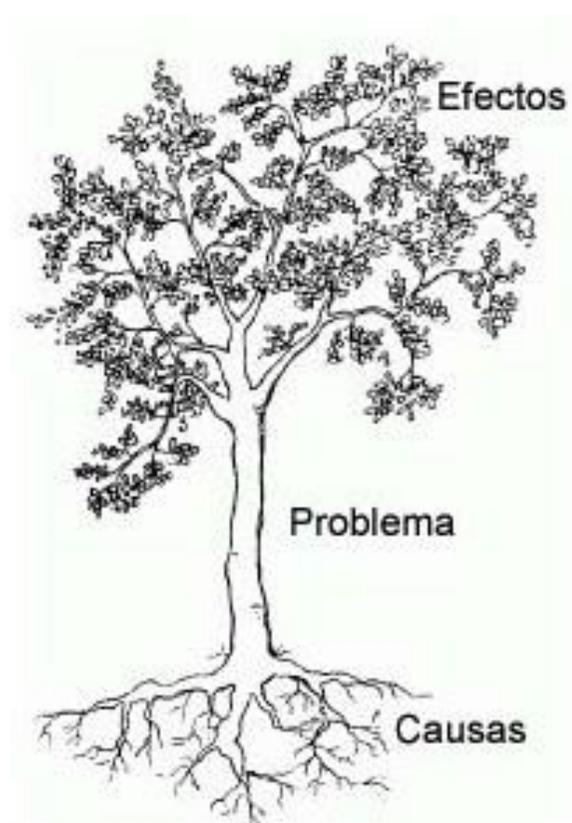
Ingeniera de RAMS





INTRODUCCIÓN

¿Qué es un árbol de fallos?



Técnica analítica-deductiva

- Se parte de la definición un evento indeseado del sistema
- Se evalúan los eventos básicos y la circunstancias que pueden dar lugar a ese evento

Evento indeseado:

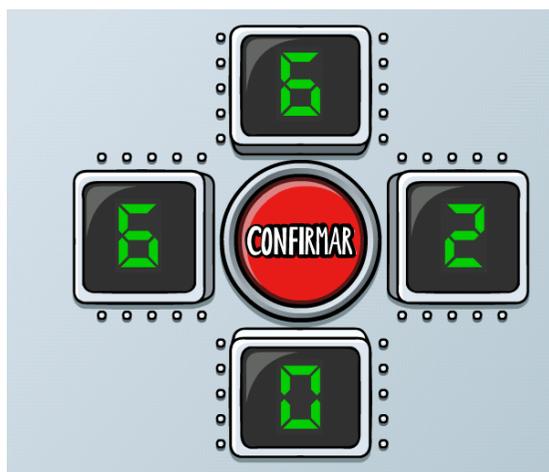
Fallo de un sistema



INTRODUCCIÓN

¿Qué conseguimos con un árbol de fallos?

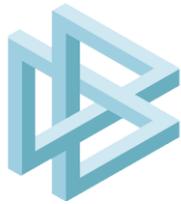
1. Identificar **causas**
2. Identificar **debilidades** y posibles **mitigaciones**.
3. Evaluar la **fiabilidad** o **seguridad**.
4. Identificar efectos de los **errores humanos**
5. Identificar el **impacto** de **cambios** en un sistema
6. Optimizar las **pruebas del sistema** y el **mantenimiento**



¿La clave?

Modelizar de forma realista el comportamiento del sistema



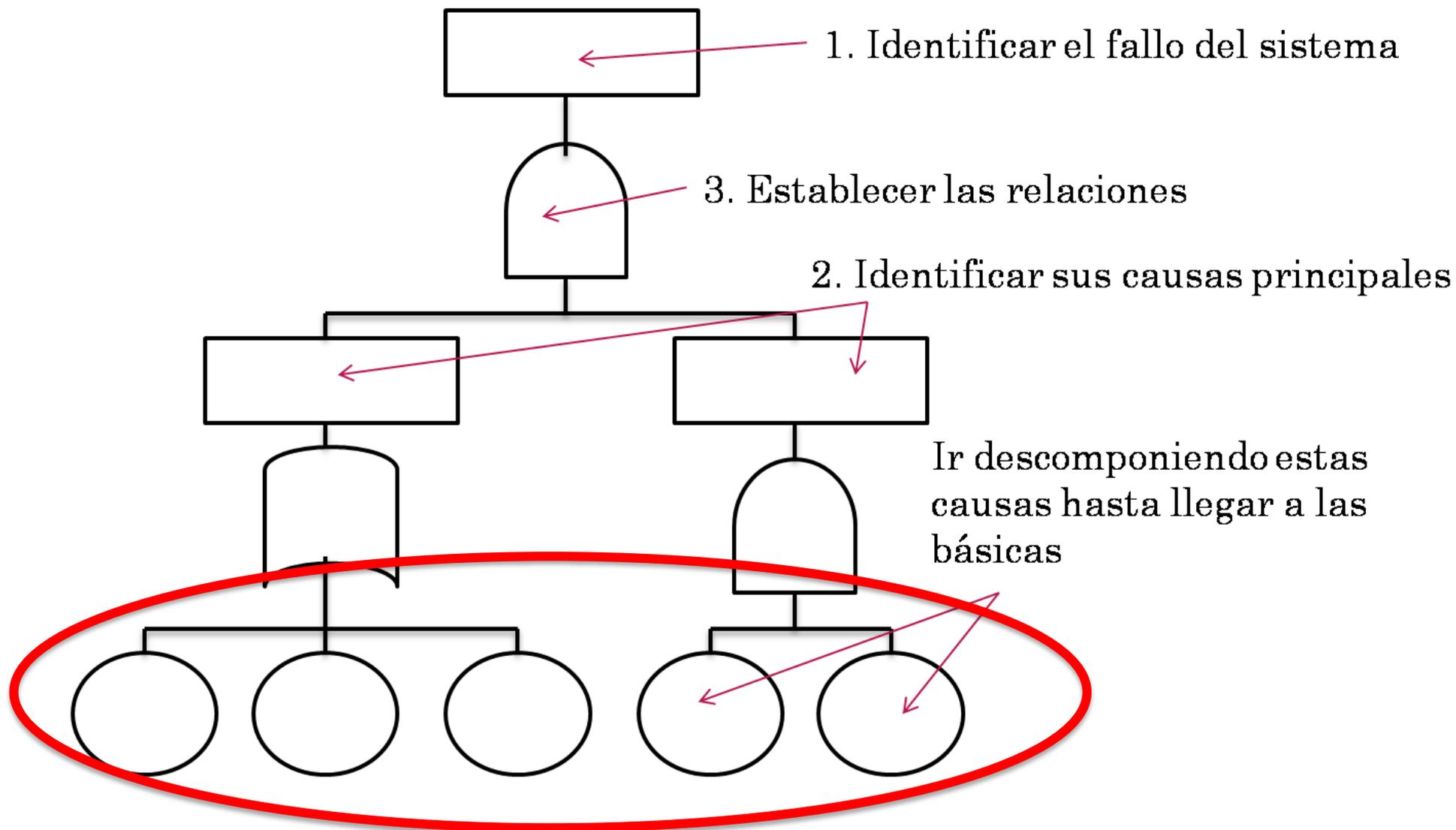


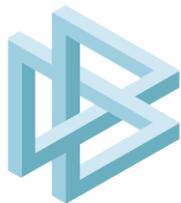
CONTENIDO

1. Modelización de eventos básicos
2. Modelización de relaciones
 - a) Puertas clásicas en un FTA
 - b) Puertas para relaciones secuenciales
 - c) Condiciones
3. Resolución de FTAs mediante cadenas de Markov.
4. Conclusiones
5. El futuro



MODELIZACIÓN DE EVENTOS





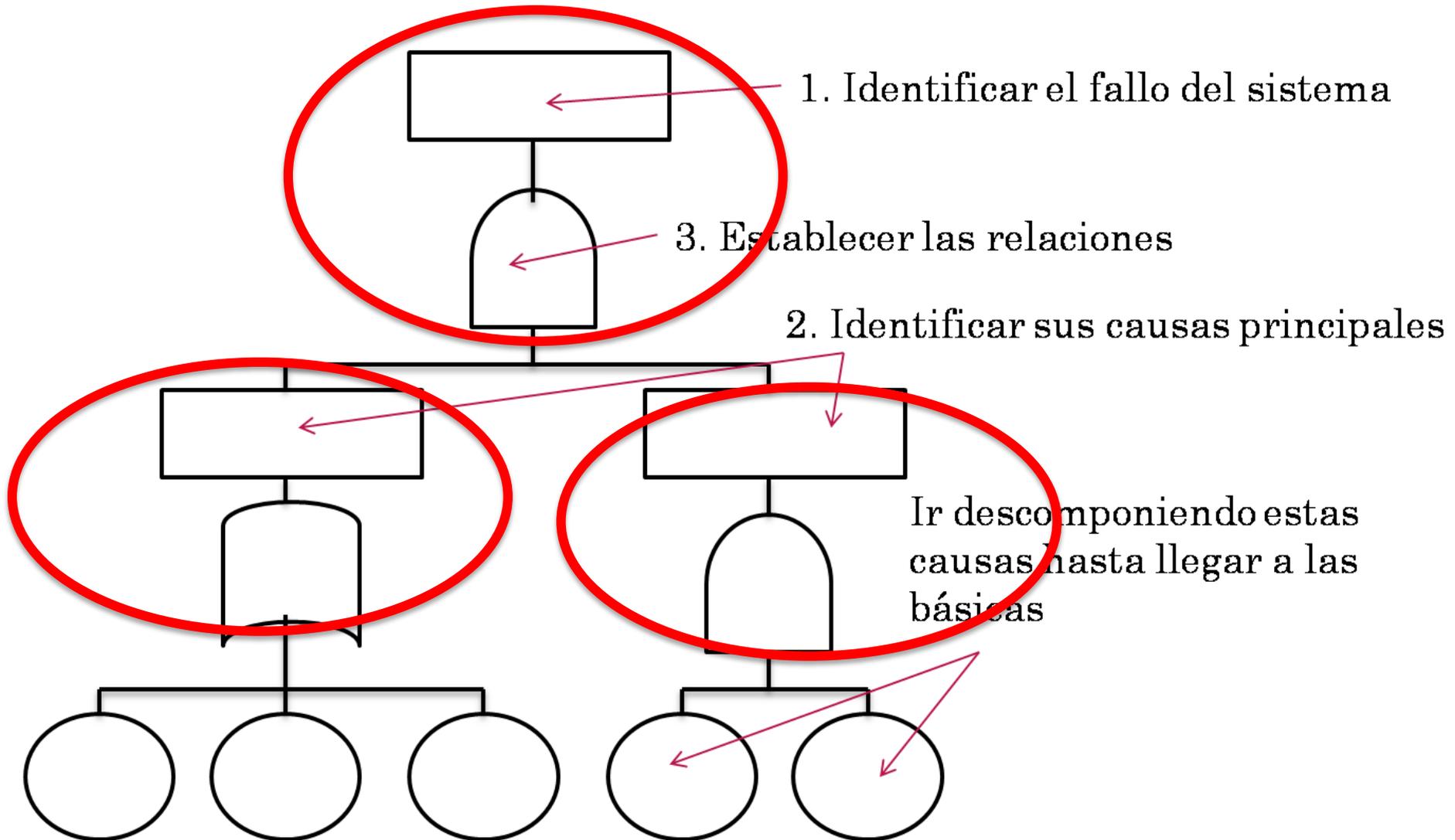
MODELIZACIÓN DE EVENTOS

Eventos básicos

- **Componentes reparable:** tras un fallo es posible llevar a cabo una reparación y devolver al componente a un estado operacional. En este caso se puede conocer la probabilidad de fallo y el tiempo medio de reparación (MTTR, Mean Time to Restore) .
- **Componente no- reparable:** tras un fallo no es posible llevar a cabo una reparación y el componente tiene que ser sustituido. En este caso se puede conocer la probabilidad de fallo y el tiempo de sustitución (que será el valor asociado al MTTR).



MODELIZACIÓN DE RELACIONES



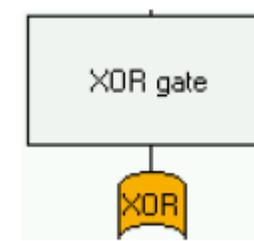
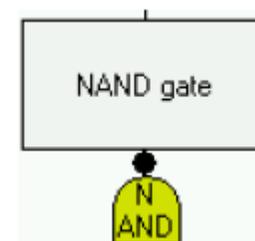
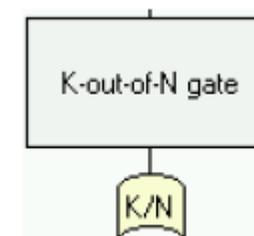
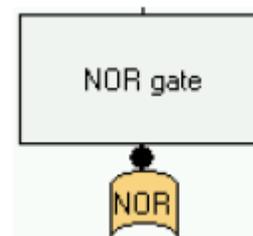
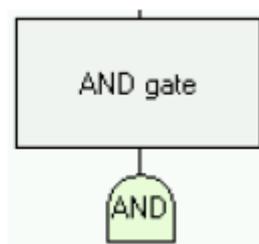
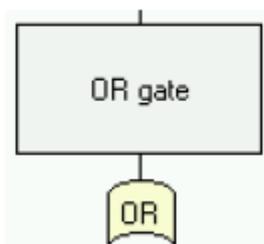


MODELIZACIÓN DE RELACIONES

a) Puertas clásicas del FTA

PUERTAS LÓGICAS

- OR, AND, NAND, NOR, XOR...



Estas puertas permiten **modelizar la relación entre eventos**

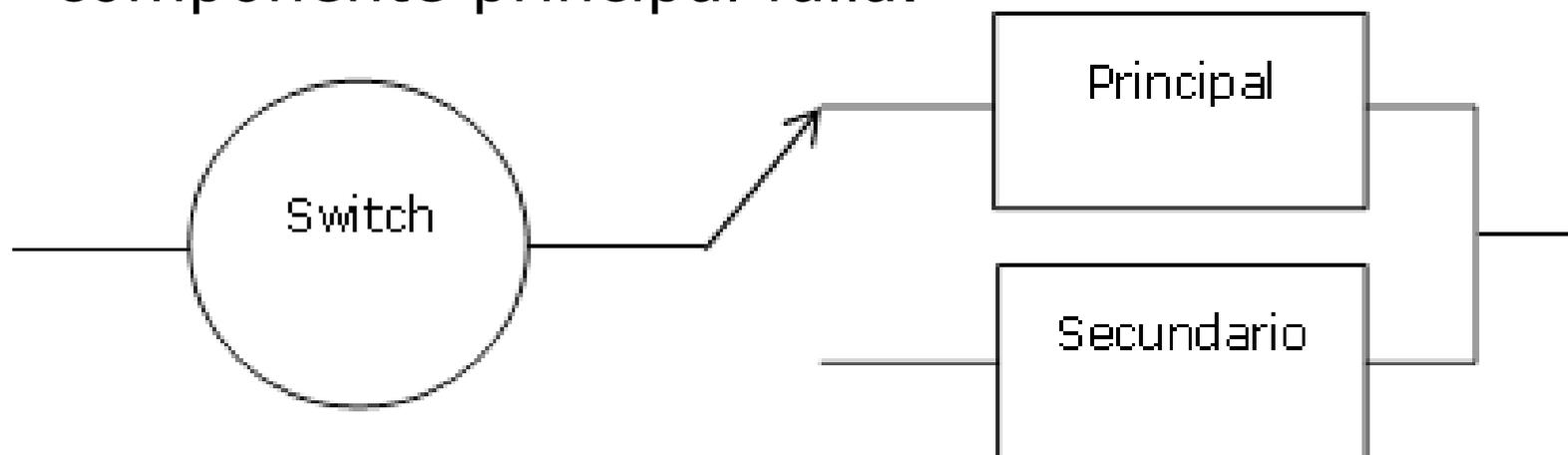
No son apropiadas para modelizar el orden en el que tienen que ocurrir los eventos básicos para que se produzca el fallo.

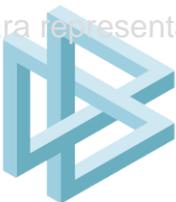


MODELIZACIÓN DE RELACIONES

b) Relaciones secuenciales: *Priority Gate*

- Un **componente principal** que está dando un servicio
- Un **componente de repuesto**, que se activa si el principal falla.
- Un ***switch***, que realiza el cambio cuando el componente principal falla.



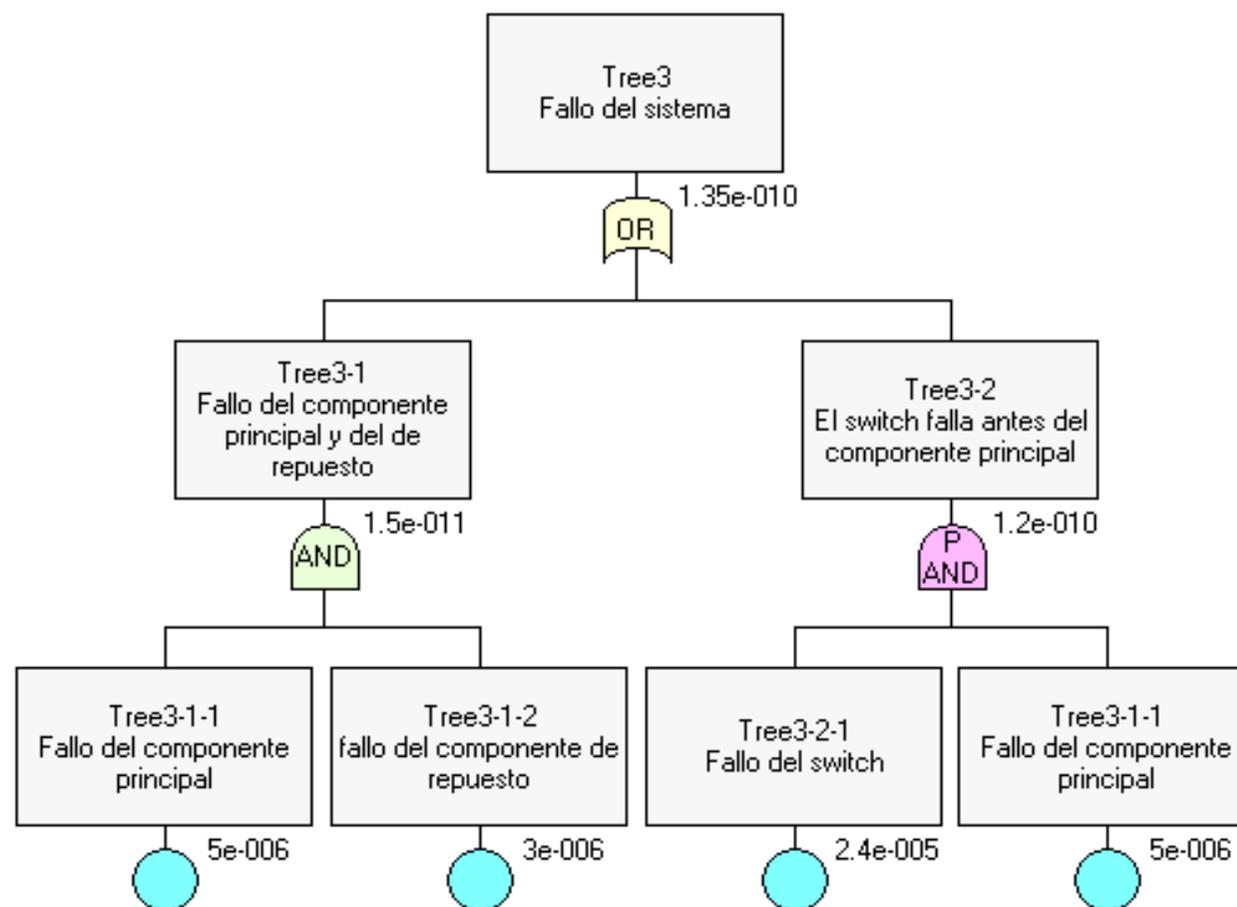


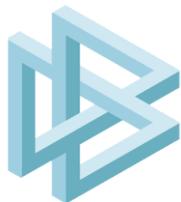
MODELIZACIÓN DE RELACIONES

b) Relaciones secuenciales: *Priority Gate*

Posibles fallos:

- Fallan el componente principal y secundario
- Fallan el switch y el componente principal, en ese orden



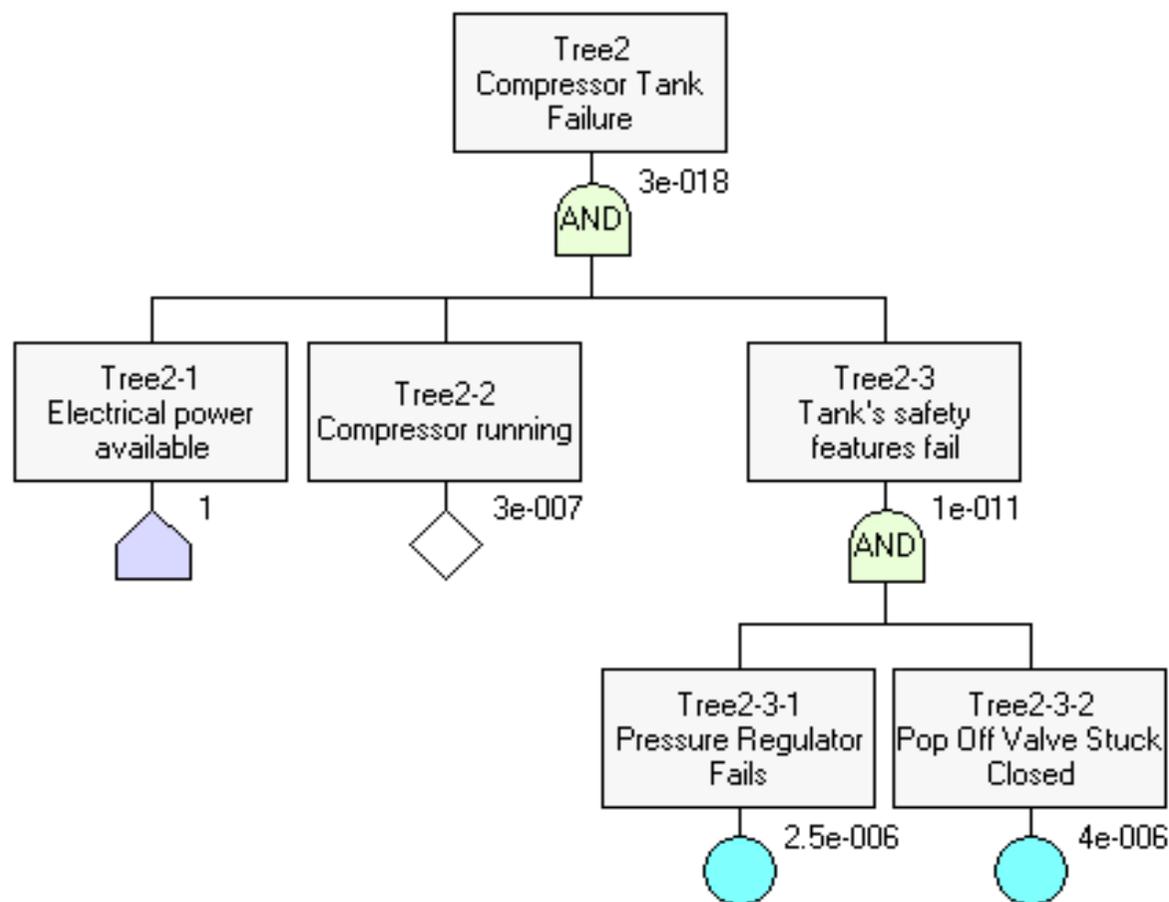


MODELIZACIÓN DE RELACIONES

c) Condiciones de entorno y fases de operación

EVENTOS HOUSE

- Activación de condiciones.
- Deshabilitar o habilitar ramas del árbol de fallos.
- Eventos desencadenantes, externos o fases de operación.





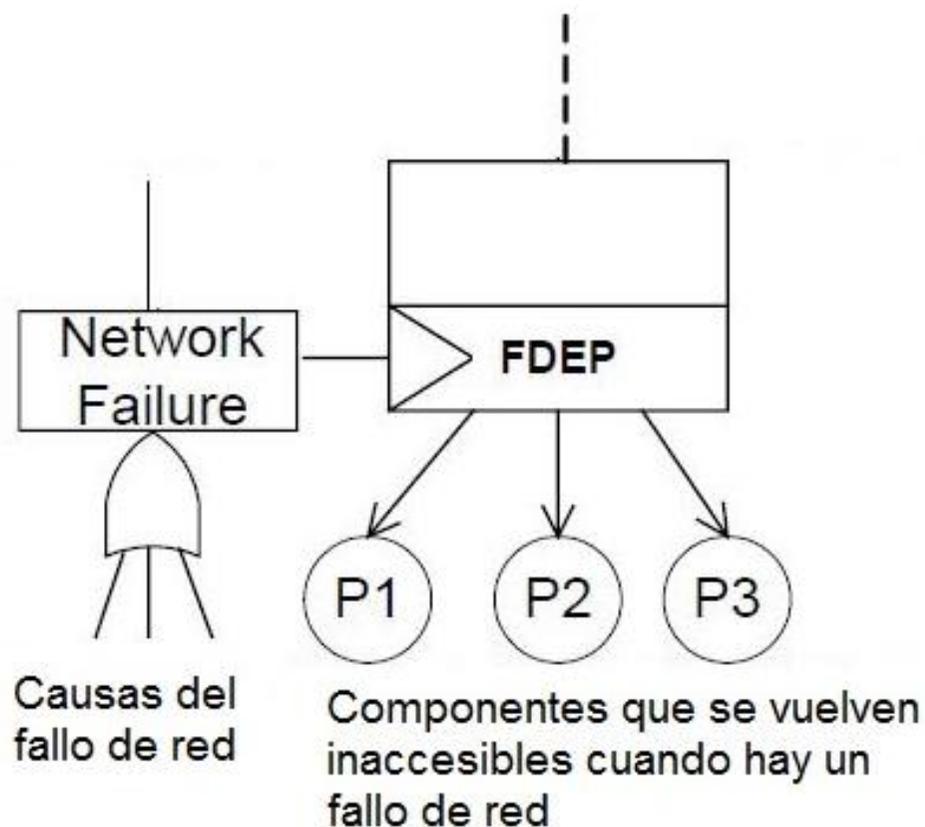
MODELIZACIÓN DE RELACIONES

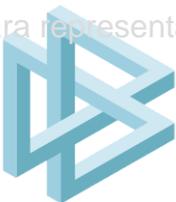
c) Relaciones secuenciales: *Functional Dependency Gate*

Un **evento desencadenante** y uno o varios **eventos básicos dependientes**.

■ Ejemplo:

Un fallo en la red de comunicaciones de un sistema hace que perdamos otros componentes (P1, P2 y P3)





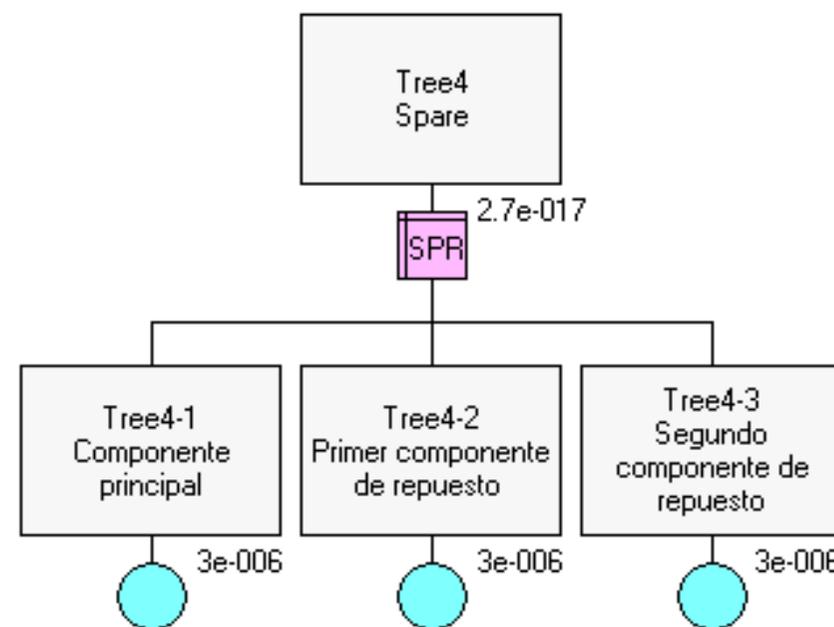
MODELIZACIÓN DE RELACIONES

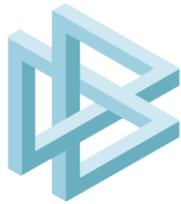
c) Relaciones secuenciales: *Spare Gate*

Eventos básicos ordenados:

- Componente principal
- Componentes de repuesto

Factor **dormancy**:
normalmente entre 0 y 1.
Multiplica la tasa de fallo del
comp. de repuesto → Tasa de
fallo del comp. de repuesto
mientras no está actuando
como el principal.





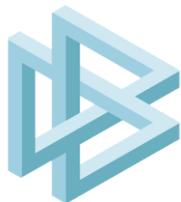
RESOLUCIÓN CUANTITATIVA DE UN ÁRBOL DE FALLOS CON CADENAS DE MARKOV

CADENAS DE MARKOV

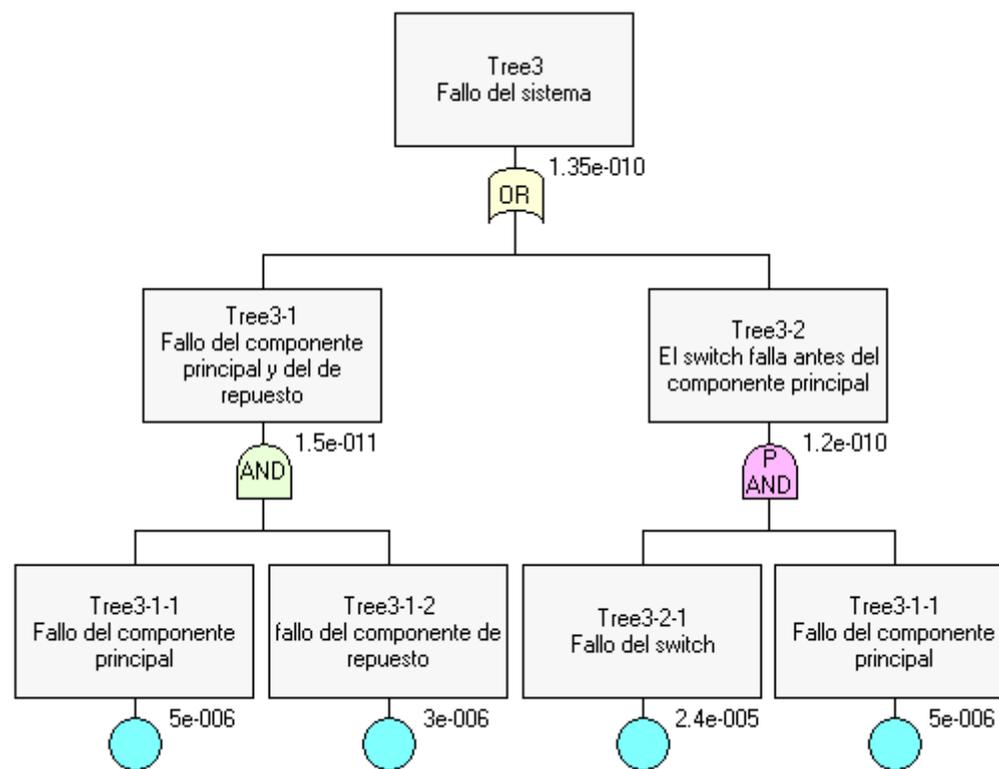
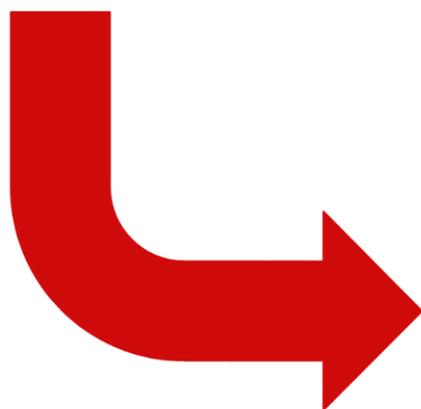
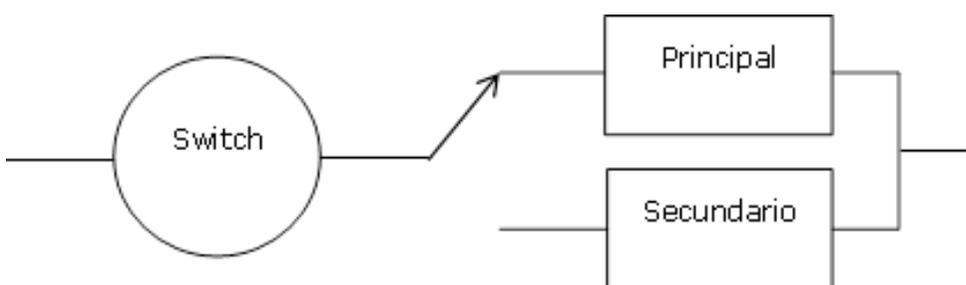
- Identificación de los posibles estados en los que puede encontrarse el sistema ($E_1 E_2 E_3 E_4 \dots E_n$)
- La probabilidad de que se cambie de estado de un tiempo al próximo (matriz de transición)
- El estado inicial en el que se encuentra el sistema.

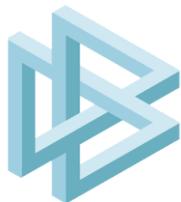
¿Probabilidad de que el sistema se encuentre en un estado e instante determinado?

Solución a la cadena de Markov.



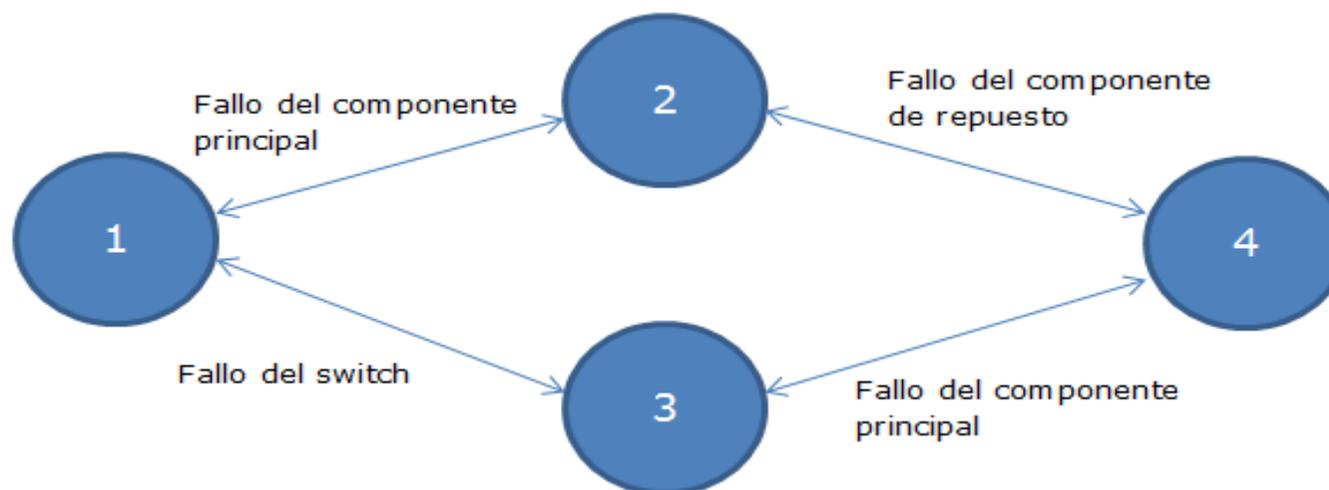
RESOLUCIÓN CUANTITATIVA DE UN ÁRBOL DE FALLOS CON CADENAS DE MARKOV

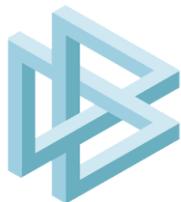




RESOLUCIÓN CUANTITATIVA DE UN ÁRBOL DE FALLOS CON CADENAS DE MARKOV

- **Estado 1:** ningún componente del sistema ha fallado.
- **Estado 2:** el componente principal ha fallado pero se ha efectuado el cambio y el componente de repuesto está funcionando correctamente.
- **Estado 3:** el componente principal funciona correctamente pero el switch ha fallado.
- **Estado 4:** fallo del sistema, no se puede dar el servicio





CONCLUSIONES

En esta ponencia **analizamos** la **capacidad** de **modelización** del comportamiento de un sistema mediante un **árbol de fallo**.

- Modelización de los eventos básicos:
 - Reparables
 - No reparables
- Modelización de las relaciones entre eventos:
 - Puertas clásicas del FTA
 - Condiciones
 - Puertas *Priority AND*, *Functional dependency* y *Spare*.
- Resolución de FTAs dinámico.



FUTURAS LÍNEAS DE INVESTIGACIÓN

- **Objetivo:** acercarnos más a la realidad del sistema
- Las hipótesis sobre las distribuciones que siguen los eventos básicos a veces resultan no ser reales, y en muchos casos se suele optar por simplificar utilizando distribuciones exponenciales con tasas de fallo constante.



Realizar simulaciones para obtener datos reales

Con ello conseguimos:

Distribución estadística del fallo de los eventos básicos

Distribución estadística del fallo del evento final de alto nivel



iGracias!

Marta López
RAMS Team

gmV[®]
INNOVATING SOLUTIONS